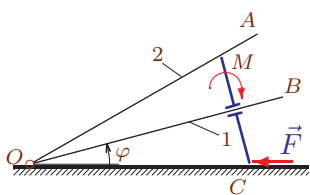


Калинин Александр  
группа А-14-06

## Уравнение Лагранжа для системы с одной степенью свободы

### Задача 30.6.



Пластинка радиусом  $2R$  с отверстием в центре надета под прямым углом на стержень  $OB$ , закрепленный на цилиндрическом шарнире  $O$ . Верхним краем пластинка скользит по стержню  $OA$ , нижним — по горизонтальному основанию. Длины стержней равны  $a$ , массы —  $m_1$  и  $m_2$ . Стержни движутся в вертикальной плоскости. К пластинке приложен момент  $M$  и горизонтальная сила  $\vec{F}$  к ее нижнему краю. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота стержня  $OB$   $\varphi$ .

### Решение.

1. Нахождение кинетической энергии системы:

Момент инерции стержня относительно оси, проходящей через его конец:

$$J = \frac{ml^2}{3}$$

где  $l = a$

Энергия вращательного движения 1-ого стержня:

$$T_1 = \frac{1}{2} \frac{m_1 a^2}{3} \dot{\varphi}^2$$

Энергия вращательного движения 2-ого стержня:

$$T_2 = \frac{1}{2} \frac{m_2 a^2}{3} (2\dot{\varphi})^2$$

Кинетическая энергия пластины равна нулю, так как ее масса равна нулю.

Кинетическая энергия системы:

$$T = T_1 + T_2 = \frac{1}{2} \frac{m_1 a^2}{3} \dot{\varphi}^2 + \frac{1}{2} \frac{m_2 a^2}{3} (2\dot{\varphi})^2$$

$$T = \frac{1}{6}\dot{\varphi}^2 a^2 (m_1 + 4m_2)$$

2. Нахождение обобщенной силы системы:

$$Q = \frac{1}{\dot{\varphi}}(\bar{M}\dot{\varphi} + \bar{F}\dot{v}_c)$$

найдем скорость точки  $C$  пластины  $v_{cx}$ :

$$OC = \frac{R}{\sin(\varphi)}$$

$$v_{cx} = d(OC)/dt = -\frac{R \cos(\varphi)}{\sin^2(\varphi)}\dot{\varphi}$$

$$Q = \frac{1}{\dot{\varphi}}(-M\dot{\varphi} - F(-\frac{R \cos(\varphi)}{\sin^2(\varphi)}\dot{\varphi}))$$

$$Q = F\frac{R \cos(\varphi)}{\sin^2(\varphi)} - M$$

3. Нахождение уравнения движения системы:

Уравнение Лагранжа 2-ой степени:

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial T}{\partial \dot{\varphi}} \right) - \frac{\partial T}{\partial \varphi} = Q,$$

$$\frac{\partial T}{\partial \dot{\varphi}} = \frac{1}{3}\dot{\varphi} a^2 (m_1 + 4m_2)$$

$$\frac{\partial T}{\partial \varphi} = 0$$

В итоге получаем:

$$\frac{1}{3}\dot{\varphi} a^2 (m_1 + 4m_2) = F\frac{R \cos(\varphi)}{\sin^2(\varphi)} - M$$